

Документ подписан простой электронной подписью
Информация о владельце:
ФИО: Ястребов Олег Александрович
Должность: Ректор
Дата подписания: 02.06.2023 15:32:16
Уникальный программный ключ:
ca953a0120d891083f939673078ef1a989dae18a

**Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования
«Российский университет дружбы народов имени Патриса Лумумбы»**

Инженерная академия

(наименование основного учебного подразделения (ОУП)-разработчика ОП ВО)

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ

OPTIMAL CONTROL METHODS

(наименование дисциплины/модуля)

Рекомендована МССН для направления подготовки/специальности:

27.03.04 УПРАВЛЕНИЕ В ТЕХНИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ

(код и наименование направления подготовки/специальности)

Освоение дисциплины ведется в рамках реализации основной профессиональной образовательной программы высшего образования (ОП ВО):

DATA ENGINEERING И УПРАВЛЕНИЕ КОСМИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ

(наименование (профиль/специализация) ОП ВО)

2023 г.

1. ЦЕЛЬ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

Дисциплина «Optimal Control Methods» входит в программу бакалавриата «Data Engineering и управление космическими системами» по направлению 27.03.04 «Управление в технических системах» и изучается в 6, 7 семестрах 3, 4 курсов. Дисциплину реализует Департамент механики и процессов управления. Дисциплина состоит из 3 разделов и 23 тем и направлена на изучение фундаментальных основ of the theory of optimal control of dynamic systems and the theory of dynamic programming, mastering numerical methods of optimal control; разбор основных методов решения типовых задач и знакомство с областью их применения в профессиональной деятельности.

Целью освоения дисциплины является формирование фундаментальных знаний и навыков применения методов решения задач, необходимых для профессиональной деятельности, повышение общего уровня грамотности студентов по дисциплине Optimal Control Methods.

2. ТРЕБОВАНИЯ К РЕЗУЛЬТАТАМ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

Освоение дисциплины «Optimal Control Methods» направлено на формирование у обучающихся следующих компетенций (части компетенций):

Таблица 2.1. Перечень компетенций, формируемых у обучающихся при освоении дисциплины (результаты освоения дисциплины)

Шифр	Компетенция	Индикаторы достижения компетенции (в рамках данной дисциплины)
УК-12	Способен искать нужные источники информации и данные, воспринимать, анализировать, запоминать и передавать информацию с использованием цифровых средств, а также с помощью алгоритмов при работе с полученными из различных источников данными с целью эффективного использования полученной информации для решения задач; проводить оценку информации, ее достоверность, строить логические умозаключения на основании поступающих информации и данных	УК-12.1 Осуществляет поиск нужных источников информации и данных, воспринимает, анализирует, запоминает и передает информацию с использованием цифровых средств, а также с помощью алгоритмов при работе с полученными из различных источников данными с целью эффективного использования полученной информации для решения задач; УК-12.2 Проводит оценку информации, ее достоверность, строит логические умозаключения на основании поступающих информации и данных;
ОПК-11	Способен понимать принципы работы современных информационных технологий и использовать их для решения задач профессиональной деятельности	ОПК-11.1 Знает цифровые методы и технологии применяемые в профессиональной деятельности; ОПК-11.2 Умеет применять цифровые методы и технологии в профессиональной деятельности для изучения и моделирования объектов профессиональной деятельности, анализа данных, представления информации; ОПК-11.3 Уверенно владеет цифровыми методами и технологиями в профессиональной деятельности (в области управления в технических системах) для: изучения и моделирования объектов профессиональной деятельности, анализа данных, представления информации;
ОПК-3	Способен использовать фундаментальные знания для решения базовых задач управления в технических	ОПК-3.1 Знает теоретические основы и принципы математического моделирования; ОПК-3.2 Умеет разрабатывать и использовать методы математического моделирования, информационные

Шифр	Компетенция	Индикаторы достижения компетенции (в рамках данной дисциплины)
	системах с целью совершенствования в профессиональной деятельности	технологии для решения задач прикладной математики; ОПК-3.3 Владеет практическими навыками решения задач прикладной математики, методами математического моделирования, информационными технологиями и основами их использования в профессиональной деятельности, навыками профессионального мышления и арсеналом методов и подходов, необходимыми для адекватного использования методов современной математики в теоретических и прикладных задачах;
ОПК-8	Способен выполнять наладку измерительных и управляющих средств и комплексов, осуществлять их регламентное обслуживание	ОПК-8.1 Знает параметры и характеристики измерительных и управляющих средств и комплексов; ОПК-8.2 Умеет осуществлять регламентное обслуживание измерительных и управляющих средств и комплексов; ОПК-8.3 Обеспечивает наладку измерительных и управляющих средств и комплексов и их регламентное обслуживание;
ОПК-9	Способен выполнять эксперименты по заданным методикам и обрабатывать результаты с применением современных информационных технологий и технических средств	ОПК-9.1 Знает современные информационные технологии и технические средства; ОПК-9.2 Умеет применять современные информационные технологии и технические средства для обработки результатов экспериментов; ОПК-9.3 Владеет современными информационными технологиями и техническими средствами для выполнения экспериментов и обработки результатов;
ПК-1	Способен собирать, обрабатывать и интерпретировать данные современных научных исследований, необходимые для формирования выводов по соответствующим научным исследованиям, в том числе данные дистанционного зондирования Земли	ПК-1.1 Знает современные методы того, как собирать, обрабатывать и интерпретировать данные современных научных исследований, необходимые для формирования выводов по соответствующим научным исследованиям; ПК-1.2 Умеет применять современные методы и средства для обработки и интерпретации данные научных исследований; ПК-1.3 Владеет основными навыками сбора, обработки и интерпретации данных современных научных исследований, необходимых для формирования выводов по соответствующим научным исследованиям;
ПК-4	Способен формулировать, анализировать и решать инженерные задачи в области баллистики, механики движения и управления движением космических аппаратов на основе профессиональных знаний	ПК-4.1 Знает основные понятия и основные алгоритмы решения задач в области баллистики, механики движения и управления движением на основе автоматизированных и автоматических систем; ПК-4.2 Умеет решать инженерные задачи аналитического характера в области баллистики, механики движения и управления движением космических аппаратов на основе профессиональных знаний; ПК-4.3 Владеет навыками использования математических методов обработки информации, полученной в результате экспериментальных исследований, основными методами анализа механики движения и управления движением космических аппаратов на базе стандартных методик и пакетов программ;

3. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ОП ВО

Дисциплина «Optimal Control Methods» относится к обязательной части блока 1 «Дисциплины (модули)» образовательной программы высшего образования.

В рамках образовательной программы высшего образования обучающиеся также осваивают другие дисциплины и/или практики, способствующие достижению запланированных результатов освоения дисциплины «Optimal Control Methods».

Таблица 3.1. Перечень компонентов ОП ВО, способствующих достижению запланированных результатов освоения дисциплины

Шифр	Наименование компетенции	Предшествующие дисциплины/модули, практики*	Последующие дисциплины/модули, практики*
УК-12	Способен искать нужные источники информации и данные, воспринимать, анализировать, запоминать и передавать информацию с использованием цифровых средств, а также с помощью алгоритмов при работе с полученными из различных источников данными с целью эффективного использования полученной информации для решения задач; проводить оценку информации, ее достоверность, строить логические умозаключения на основании поступающих информации и данных	Computer Science and Programming; Automatic Control Theory; <i>Fundamentals of information security and cyber resilience**</i> ; <i>Основы информационной безопасности и киберустойчивости**</i> ; Analysis of Geoinformation Data; Research work / Научно-исследовательская работа;	Technological Training; Undergraduate practice / Преддипломная практика;
ОПК-3	Способен использовать фундаментальные знания для решения базовых задач управления в технических системах с целью совершенствования в профессиональной деятельности	Space Flight Mechanics; Algebra and Geometry; Complex analysis; Differential equations; Mathematical analysis; Theoretical Mechanics; Numerical Methods; Automatic Control Theory; Analysis of Geoinformation Data; Theory of Probability and Mathematical Statistics; Research work / Научно-исследовательская работа;	Technological Training; Undergraduate practice / Преддипломная практика;
ОПК-8	Способен выполнять наладку измерительных и управляющих средств и комплексов, осуществлять их регламентное обслуживание		Undergraduate practice / Преддипломная практика;
ОПК-9	Способен выполнять эксперименты по заданным методикам и обрабатывать результаты с применением современных информационных технологий и технических средств	Computer Science and Programming; Analysis of Geoinformation Data;	Technological Training; Undergraduate practice / Преддипломная практика;
ОПК-11	Способен понимать принципы работы современных информационных технологий и использовать их для решения задач	Space Flight Mechanics; Computer Science and Programming;	Technological Training; Undergraduate practice / Преддипломная практика;

Шифр	Наименование компетенции	Предшествующие дисциплины/модули, практики*	Последующие дисциплины/модули, практики*
	профессиональной деятельности		
ПК-1	Способен собирать, обрабатывать и интерпретировать данные современных научных исследований, необходимые для формирования выводов по соответствующим научным исследованиям, в том числе данные дистанционного зондирования Земли	<i>Дискретная математика**</i> ; Space Flight Mechanics; Computer Science and Programming; <i>Discrete mathematics**</i> ; Theoretical Mechanics; Numerical Methods; Automatic Control Theory; Analysis of Geoinformation Data; Research work / Научно-исследовательская работа;	Technological Training; Undergraduate practice / Преддипломная практика;
ПК-4	Способен формулировать, анализировать и решать инженерные задачи в области баллистики, механики движения и управления движением космических аппаратов на основе профессиональных знаний	<i>Space Flight Mechanics</i> ; <i>Theoretical Mechanics</i> ; <i>Research work / Научно-исследовательская работа</i> ;	Technological Training; Undergraduate practice / Преддипломная практика;

* - заполняется в соответствии с матрицей компетенций и СУП ОП ВО

** - элективные дисциплины /практики

4. ОБЪЕМ ДИСЦИПЛИНЫ И ВИДЫ УЧЕБНОЙ РАБОТЫ

Общая трудоемкость дисциплины «Optimal Control Methods» составляет «10» зачетных единиц.

Таблица 4.1. Виды учебной работы по периодам освоения образовательной программы высшего образования для очной формы обучения.

Вид учебной работы	ВСЕГО, ак.ч.		Семестр(-ы)	
			6	7
<i>Контактная работа, ак.ч.</i>	162		72	90
Лекции (ЛК)	72		36	36
Лабораторные работы (ЛР)	72		36	36
Практические/семинарские занятия (СЗ)	18		0	18
<i>Самостоятельная работа обучающихся, ак.ч.</i>	144		81	63
<i>Контроль (экзамен/зачет с оценкой), ак.ч.</i>	54		27	27
Общая трудоемкость дисциплины	ак.ч.	360	180	180
	зач.ед.	10	5	5

5. СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Таблица 5.1. Содержание дисциплины (модуля) по видам учебной работы

Номер раздела	Наименование раздела дисциплины	Содержание раздела (темы)		Вид учебной работы*
Раздел 1	Theory of optimal control. L.S. maximum principle Pontryagin.	1.1	Statement of optimal control problems. Basic concepts. Examples of optimal control problems.	ЛК, ЛР, СЗ
		1.2	Problems with a free right end of the trajectory. Formula for functional increment.	ЛК, ЛР, СЗ
		1.3	L.S. maximum principle Pontryagin for problems with a free right end. Formulation and proof.	ЛК, ЛР, СЗ
		1.4	Linear problems with a free right end. The maximum principle as a necessary and sufficient condition.	ЛК, ЛР, СЗ
		1.5	Formulation of the maximum principle for various classes of optimal control problems: a) two-point problems; b) the problem of optimal performance; c) problems with boundary conditions, transversality conditions; d) autonomous and non-autonomous systems; e) tasks with a fixed and non-fixed time of the end of the process; e) problems with integral and terminal functional; g) tasks with parameters.	ЛК, ЛР, СЗ
		1.6	Examples of optimal control problems. Speed problem.	ЛК, ЛР, СЗ
		1.7	Concept of optimal control synthesis.	ЛК, ЛР, СЗ
		1.8	Connection of the maximum principle with the classical calculus of variations. Derivation of the Euler equation and Legendre-Clebsch conditions from the maximum principle. Jacobi condition.	ЛК, ЛР, СЗ
Раздел 2	Dynamic Programming	2.1	Managed multi-step processes. The principle of optimality.	ЛК, ЛР, СЗ
		2.2	Dynamic programming method for multi-step control processes.	ЛК, ЛР, СЗ
		2.3	Dynamic programming method for optimal control problems.	ЛК, ЛР, СЗ
		2.4	Bellman differential equation. Statement of problems for the Bellman equation. Examples.	ЛК, ЛР, СЗ
		2.5	Communication method dynamic programming with the maximum principle. Derivation of transversality conditions using the dynamic programming method.	ЛК, ЛР, СЗ
		2.6	Linear control systems with a quadratic functional. Construction of the synthesis of optimal control.	ЛК, ЛР, СЗ
Раздел 3	Numerical methods of optimal control	3.1	Numerical methods based on the reduction of optimal control problems to boundary value problems using the maximum principle.	ЛК, ЛР, СЗ
		3.2	Using methods for solving systems of algebraic equations for solving boundary value problems. Newton's method and its modifications.	ЛК, ЛР, СЗ
		3.3	Numerical methods for minimizing functions of several variables. The concept of linear and non-linear programming. gradient method. Method of penalty functions.	ЛК, ЛР, СЗ
		3.4	Numerical methods based on variation of control functions. Gradient method in the space of controls. Accounting for restrictions on control functions. Accounting for boundary conditions and phase constraints by the penalty function method.	ЛК, ЛР, СЗ

Номер раздела	Наименование раздела дисциплины	Содержание раздела (темы)		Вид учебной работы*
			Accounting for boundary conditions by the gradient design method.	
		3.5	Method of successive approximations in the space of control functions. Ways to improve the convergence and modification of the method. Examples.	ЛК, ЛР, СЗ
		3.6	Small parameter method for weakly controlled systems.	ЛК, ЛР, СЗ
		3.7	Numerical methods based on variation in space of phase coordinates. Dynamic programming method. Full and partial enumeration. Wandering tube method.	ЛК, ЛР, СЗ
		3.8	The concept of an elementary operation and methods of its construction. Construction of an elementary operation for problems of flight dynamics.	ЛК, ЛР, СЗ
		3.9	Method of local variations. Application of the method of local variations to various variational problems. Variational problems with non-additive functionals. Variational problems in partial derivatives.	ЛК, ЛР, СЗ

* - заполняется только по **ОЧНОЙ** форме обучения: ЛК – лекции; ЛР – лабораторные работы; СЗ – семинарские занятия.

6. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Таблица 6.1. Материально-техническое обеспечение дисциплины

Тип аудитории	Оснащение аудитории	Специализированное учебное/лабораторное оборудование, ПО и материалы для освоения дисциплины (при необходимости)
Лекционная	Аудитория для проведения занятий лекционного типа, оснащенная комплектом специализированной мебели; доской (экраном) и техническими средствами мультимедиа презентаций.	
Компьютерный класс	Компьютерный класс для проведения занятий, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации, оснащенная персональными компьютерами (в количестве 15 шт.), доской (экраном) и техническими средствами мультимедиа презентаций.	
Семинарская	Аудитория для проведения занятий семинарского типа, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации, оснащенная комплектом специализированной мебели и техническими средствами мультимедиа	

Тип аудитории	Оснащение аудитории	Специализированное учебное/лабораторное оборудование, ПО и материалы для освоения дисциплины (при необходимости)
	презентаций.	
Для самостоятельной работы	Аудитория для самостоятельной работы обучающихся (может использоваться для проведения семинарских занятий и консультаций), оснащенная комплектом специализированной мебели и компьютерами с доступом в ЭИОС.	

* - аудитория для самостоятельной работы обучающихся указывается **ОБЯЗАТЕЛЬНО!**

7. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Основная литература:

1. Pontryagin L.S., Boltyansky V.G., Gamkrelidze R.V., Mishchenko E.F. Mathematical theory of optimal processes. Moscow: Nauka, 1969.
2. Ivanov V.A., Faldin P.V. Theory of optimal automatic control systems. M.: Nauka, 1981. 336 p.
3. Roytenberg Ya.N. Automatic control, M.: Nauka, 1971. 396 p.
4. Afanasiev V.N., Kolmanovsky V.B., Nosov V.R. Mathematical theory of designing control systems. Moscow: Higher school, 2003.

Дополнительная литература:

1. Gelfand I.M., Fomin S.V. Variational calculus. Moscow: Fizmatlit, 1961.
2. Boltyansky V.G. Mathematical methods of optimal control. Moscow: Nauka, 1969.
3. Bellman R., Dreyfus S. Applied problems of dynamic programming. Moscow: Nauka, 1965.
4. Moiseev N.N. Elements of the theory of optimal systems. Moscow: Nauka, 1975.

Ресурсы информационно-телекоммуникационной сети «Интернет»:

1. ЭБС РУДН и сторонние ЭБС, к которым студенты университета имеют доступ на основании заключенных договоров

- Электронно-библиотечная система РУДН – ЭБС РУДН

<http://lib.rudn.ru/MegaPro/Web>

- ЭБС «Университетская библиотека онлайн» <http://www.biblioclub.ru>

- ЭБС Юрайт <http://www.biblio-online.ru>

- ЭБС «Консультант студента» www.studentlibrary.ru

- ЭБС «Троицкий мост»

2. Базы данных и поисковые системы

- электронный фонд правовой и нормативно-технической документации

<http://docs.cntd.ru/>

- поисковая система Яндекс <https://www.yandex.ru/>

- поисковая система Google <https://www.google.ru/>

- реферативная база данных SCOPUS

<http://www.elsevierscience.ru/products/scopus/>

Учебно-методические материалы для самостоятельной работы обучающихся при освоении дисциплины/модуля:*

1. Курс лекций по дисциплине «Optimal Control Methods».

* - все учебно-методические материалы для самостоятельной работы обучающихся размещаются в соответствии с действующим порядком на странице дисциплины **в ТУИС!**

8. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ И БАЛЛЬНО-РЕЙТИНГОВАЯ СИСТЕМА ОЦЕНИВАНИЯ УРОВНЯ СФОРМИРОВАННОСТИ КОМПЕТЕНЦИЙ ПО ДИСЦИПЛИНЕ

Оценочные материалы и балльно-рейтинговая система* оценивания уровня сформированности компетенций (части компетенций) по итогам освоения дисциплины «Optimal Control Methods» представлены в Приложении к настоящей Рабочей программе дисциплины.

* - ОМ и БРС формируются на основании требований соответствующего локального нормативного акта РУДН.

РАЗРАБОТЧИК:

Профессор

Должность, БУП



Подпись

Решмин Сергей
Александрович

Фамилия И.О.

РУКОВОДИТЕЛЬ БУП:

Директор ДМПУ

Должность БУП



Подпись

Разумный Юрий
Николаевич

Фамилия И.О.

РУКОВОДИТЕЛЬ ОП ВО:

Профессор

Должность, БУП



Подпись

Разумный Юрий
Николаевич

Фамилия И.О.