

Документ подписан простой электронной подписью
Информация о владельце:
ФИО: Ястребов Олег Александрович
Должность: Ректор
Дата подписания: 20.05.2026 08:12:16
Уникальный программный ключ:
ca953a0120d891083f939673078ef1a989dae18a

**Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования
«Российский университет дружбы народов имени Патриса Лумумбы»**

Инженерная академия

(наименование основного учебного подразделения (ОУП)-разработчика ОП ВО)

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ

УПРАВЛЕНИЕ ТЕХНИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ

(наименование дисциплины/модуля)

Рекомендована МССН для направления подготовки/специальности:

13.03.03 ЭНЕРГЕТИЧЕСКОЕ МАШИНОСТРОЕНИЕ

(код и наименование направления подготовки/специальности)

Освоение дисциплины ведется в рамках реализации основной профессиональной образовательной программы высшего образования (ОП ВО):

КОМБИНИРОВАННЫЕ ЭНЕРГЕТИЧЕСКИЕ УСТАНОВКИ И АЛЬТЕРНАТИВНАЯ ЭНЕРГЕТИКА

(наименование (профиль/специализация) ОП ВО)

2026 г.

1. ЦЕЛЬ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

Дисциплина «Управление техническими системами» входит в программу бакалавриата «Комбинированные энергетические установки и альтернативная энергетика» по направлению 13.03.03 «Энергетическое машиностроение» и изучается в 8 семестре 4 курса. Дисциплину реализует Базовая кафедра «Энергетическое машиностроение». Дисциплина состоит из 5 разделов и 12 тем и направлена на изучение принципов, моделей управления техническими системами для проектирования и эксплуатации двигателей внутреннего сгорания

Целью освоения дисциплины является получение знаний, умений, навыков и опыта деятельности в области проектирования и эксплуатации двигателей внутреннего сгорания

2. ТРЕБОВАНИЯ К РЕЗУЛЬТАТАМ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ

Освоение дисциплины «Управление техническими системами» направлено на формирование у обучающихся следующих компетенций (части компетенций):

Таблица 2.1. Перечень компетенций, формируемых у обучающихся при освоении дисциплины (результаты освоения дисциплины)

Шифр	Компетенция	Индикаторы достижения компетенции (в рамках данной дисциплины)
ОПК-2	Способен разрабатывать алгоритмы и компьютерные программы, пригодные для практического применения	ОПК-2.2 Умеет разрабатывать алгоритмы и компьютерные программы, пригодные для практического применения; ОПК-2.3 Владеет современными методами разработки алгоритмов и компьютерных программ, пригодных для практического применения;

3. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ОП ВО

Дисциплина «Управление техническими системами» относится к обязательной части блока 1 «Дисциплины (модули)» образовательной программы высшего образования.

В рамках образовательной программы высшего образования обучающиеся также осваивают другие дисциплины и/или практики, способствующие достижению запланированных результатов освоения дисциплины «Управление техническими системами».

Таблица 3.1. Перечень компонентов ОП ВО, способствующих достижению запланированных результатов освоения дисциплины

Шифр	Наименование компетенции	Предшествующие дисциплины/модули, практики*	Последующие дисциплины/модули, практики*
ОПК-2	Способен разрабатывать алгоритмы и компьютерные программы, пригодные для практического применения	Математические методы в инженерных приложениях; Основы САПР; Вычислительные методы в инженерных задачах; Высшая математика; Химия; Физика; Теоретическая механика; Теория машин и механизмов; Гидравлика; Термодинамика;	

Шифр	Наименование компетенции	Предшествующие дисциплины/модули, практики*	Последующие дисциплины/модули, практики*
		Механика жидкости и газа (Газовая динамика); Теплопередача;	

* - заполняется в соответствии с матрицей компетенций и СУП ОП ВО

** - элективные дисциплины /практики

4. ОБЪЕМ ДИСЦИПЛИНЫ И ВИДЫ УЧЕБНОЙ РАБОТЫ

Общая трудоемкость дисциплины «Управление техническими системами» составляет «2» зачетные единицы.

Таблица 4.1. Виды учебной работы по периодам освоения образовательной программы высшего образования для очной формы обучения.

Вид учебной работы	ВСЕГО, ак.ч.		Семестр(-ы)
			8
<i>Контактная работа, ак.ч.</i>	28		28
Лекции (ЛК)	14		14
Лабораторные работы (ЛР)	0		0
Практические/семинарские занятия (СЗ)	14		14
<i>Самостоятельная работа обучающихся, ак.ч.</i>	44		44
<i>Контроль (экзамен/зачет с оценкой), ак.ч.</i>	0		0
Общая трудоемкость дисциплины	ак.ч.	72	72
	зач.ед.	2	2

5. СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Таблица 5.1. Содержание дисциплины (модуля) по видам учебной работы

Номер раздела	Наименование раздела дисциплины	Наименование темы		Содержание темы	Вид учебной работы*
Раздел 1	Введение	1.1	Автоматические системы управления в транспортном двигателестроении	Основные положения. Цели и задачи	ЛК, СЗ
		1.2	Основные понятия. Классификация. Задачи автоматического управления и принципы регулирования	Термины и определения. Перечень основных задач автоматического регулирования	ЛК, СЗ
Раздел 2	Структурные схемы САУ и САР	2.1	Структурные схемы САУ и САР	Примеры структурных схем САУ и САР	ЛК, СЗ
		2.2	Элементы, входящие в структурную схему	Описание элементов, входящих в структурную схему	ЛК, СЗ
Раздел 3	Типовые звенья САУ и САР	3.1	Примеры использования и уравнения движения типовых звеньев	Примеры использования типовых звеньев САУ и САР	ЛК, СЗ
		3.2	Связи между звеньями	Описание связей между звеньями	ЛК, СЗ
Раздел 4	Исследование переходных процессов	4.1	Переходный процесс при скачкообразном воздействии	Основные параметры переходного процесса при скачкообразном воздействии	ЛК, СЗ
		4.2	Частотные характеристики звеньев САУ и САР	Примеры частотных характеристик звеньев САУ и САР	ЛК, СЗ
		4.3	Частотные характеристики систем регулирования ДВС	Примеры расчета частотных характеристик систем регулирования ДВС	ЛК, СЗ
Раздел 5	Двигатель - объект управления	5.1	Требования и общие характеристики поршневого транспортного двигателя	Состав требований к транспортному ДВС. Скоростные, нагрузочные характеристики ДВС	ЛК, СЗ
		5.2	Состав и структура микропроцессорной системы управления ДВС, ее функции. Оптимальное управление двигателем.	Описание состава и структуры микропроцессорной системы управления ДВС	ЛК, СЗ
		5.3	Комплексное использование электронных систем на двигателях. Электронные управляющие комплексы автомобильных ДВС.	Описание электронных управляющих комплексов автомобильных ДВС	ЛК, СЗ

* - заполняется только по **ОЧНОЙ** форме обучения: ЛК – лекции; ЛР – лабораторные работы; СЗ – практические/семинарские занятия.

6. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Таблица 6.1. Материально-техническое обеспечение дисциплины

Тип аудитории	Оснащение аудитории	Специализированное учебное/лабораторное оборудование, ПО и материалы для освоения дисциплины (при необходимости)
Лекционная	Аудитория для проведения занятий лекционного типа, оснащенная комплектом специализированной мебели; доской (экраном) и техническими средствами мультимедиа презентаций.	
Семинарская	Аудитория для проведения занятий семинарского типа, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации, оснащенная комплектом специализированной мебели и техническими средствами мультимедиа презентаций.	
Для самостоятельной работы	Аудитория для самостоятельной работы обучающихся (может использоваться для проведения семинарских занятий и консультаций), оснащенная комплектом специализированной мебели и компьютерами с доступом в ЭИОС.	

* - аудитория для самостоятельной работы обучающихся указывается **ОБЯЗАТЕЛЬНО!**

7. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ

Основная литература:

1. Деменков Н.П., Микрин Е.А. Управление в технических системах. – М.: МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2017 <http://baumanpress.ru/books/604/604.pdf>

2. Крутов В.И. Автоматическое регулирование и управление двигателей внутреннего сгорания. Учебник для студентов вузов, обучающихся по специальности «Двигатели внутреннего сгорания». - 5-е изд., перераб. и доп. - М.: Машиностроение, 1989. - 416 с: ил. ISBN:5-217-00341-3. <http://lib.rudn.ru/MegaPro2/Web/SearchResult/ToPage/1>

Дополнительная литература:

1. Алексеев А.П. Система автоматического регулирования газотурбинного двигателя для привода электрогенератора. Структурная схема замкнутого контура. Уравнения звеньев контура [электронный ресурс] : методическое руководство к лабораторной работе по курсу «Регулирование и автоматизация ПГТ» / А.П. Алексеев. - электронные текстовые данные. - М. : Изд-во РУДН, 2012. - 20 с. <http://lib.rudn.ru/MegaPro2/Web/SearchResult/ToPage/1>

2. Алексеев А.П. Конструкция и работа системы автоматического регулирования ГТД для привода электрогенератора [электронный ресурс] : Методическое руководство к лабораторной работе по курсу «Регулирование и автоматизация ПГТ» / А.П. Алексеев. - электронные текстовые данные. - М. : Изд-во РУДН, 2012. - 20 с.

<http://lib.rudn.ru/MegaPro2/Web/SearchResult/ToPage/1>

Ресурсы информационно-телекоммуникационной сети «Интернет»:

1. ЭБС РУДН и сторонние ЭБС, к которым студенты университета имеют доступ на основании заключенных договоров

- Электронно-библиотечная система РУДН – ЭБС РУДН

<http://lib.rudn.ru/MegaPro/Web>

- ЭБС «Университетская библиотека онлайн» <http://www.biblioclub.ru>

- ЭБС Юрайт <http://www.biblio-online.ru>

- ЭБС «Консультант студента» www.studentlibrary.ru

- ЭБС «Троицкий мост»

2. Базы данных и поисковые системы

- электронный фонд правовой и нормативно-технической документации

<http://docs.cntd.ru/>

- поисковая система Яндекс <https://www.yandex.ru/>

- поисковая система Google <https://www.google.ru/>

- реферативная база данных SCOPUS

<http://www.elsevierscience.ru/products/scopus/>

Учебно-методические материалы для самостоятельной работы обучающихся при освоении дисциплины/модуля:*

1. Курс лекций по дисциплине «Управление техническими системами».

* - все учебно-методические материалы для самостоятельной работы обучающихся размещаются в соответствии с действующим порядком на странице дисциплины **в ТУИС!**

РАЗРАБОТЧИК:

Доцент

Должность, БУП

Подпись

Смирнов Сергей
Владимирович

Фамилия И.О.

РУКОВОДИТЕЛЬ БУП:

Заведующий кафедрой

Должность БУП

Подпись

Вивчар Антон
Николаевич

Фамилия И.О.

РУКОВОДИТЕЛЬ ОП ВО:

Доцент

Должность, БУП

Подпись

Ощепков Петр
Платонович

Фамилия И.О.